EUROPEAN PATENT OFFICE 10/803. 926

Patent, Abstracts of Japan

PUBLICATION NUMBER : 04302374 PUBLICATION DATE : 26-10-92

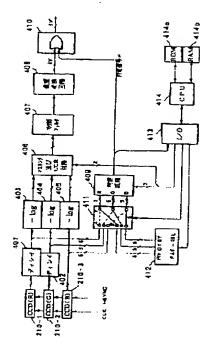
APPLICATION DATE : 29-03-91 APPLICATION NUMBER : 03066970

APPLICANT: CANON INC;

INVENTOR: OTA KENICHI;

INT.CL. : G06F 15/62 H04N 1/40

TITLE: IMAGE PROCESSOR



ABSTRACT :

PURPOSE: To guarantee a normal action of a means to decide a special original and to prevent beforehand the nonconformity due to the failure of the same mean before copying by providing a self diagnotic function whether or not the deciding circuit of the special original is normally operated and a self diagnotic function action mode.

CONSTITUTION: After the power of the device is inputted, the checking mode is entered by the instruction of a CPU 414. In the checking mode, a deciding circuit 409 reads at least one of plural special originals from a test pattern preparing circuit 412, and the self diagnosis whether or not the deciding circuit 409 is normally operated is performed. After the checking mode is completed, the result of the self diagnosis is referred to, when it is decided that the deciding circuit 409 is troubled, the service call is performed and the copying action is prohibited. On the other hand, when it is decided that the circuit is normal, a timer is started, and the self diagnosis of the deciding circuit 409 is automatically performed for each constant time. Then, the copying action is avoided while the deciding circuit 409 is troubled.

COPYRIGHT: (C)1992, JPO& Japio

THIS PAGE BLANK (USPTO)

(19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平4-302374

(43)公開日 平成4年(1992)10月26日

(51) Int.Cl.⁶

識別記号 庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

G06F 15/62

410 Z 8526-5L

H 0 4 N 1/40

Z 9068-5C

審査請求 未請求 請求項の数6(全 11 頁)

(21)出願番号

特願平3-66970

(22)出顧日

平成3年(1991)3月29日

(71)出願人 000001007

キヤノン株式会社

東京都大田区下丸子3丁目30番2号

(72)発明者 船田 正広

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内

(72)発明者 宇田川 豊

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内

(72) 発明者 宝木 洋一

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内

(74)代理人 弁理士 大塚 康徳 (外1名)

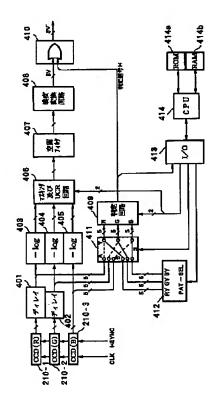
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 画像処理装置

(57)【要約】

【目的】複写の事前に、特定原稿を判定する手段の正常 な動作を保証し、同手段の故障による不具合な動作を未 然に防止することができる。

【構成】CPU414は、入力画像信号の特定性を判定 する判定回路409の診断を、所定時間毎にテストパタ ーン発生回路412よりの画像信号を入力することで行 い、判定回路409に故障を見つけた場合には、装置の 動作を停止する。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】入力画像信号を電気的に処理する処理手段 と、前記入力画像信号から入力画像と特定原稿との類似 度を判定する判定手段と、前記判定手段の判定結果に基 づいて前記処理手段の処理内容を決定する決定手段と、 前記決定手段で決定した処理内容に従う前記処理手段の 処理結果を出力する出力手段と、前記判定手段を診断す る診断手段と、前記診断手段による診断結果に基づいて 前記処理手段を制御する制御手段とを備えることを特徴 とする画像処理装置。

【請求項2】前記制御手段は、前記診断手段で故障と診 断した場合、前記処理手段を非実行に制御することを特 徴とする請求項1記載の画像処理装置。

【請求項3】前記診断手段の最初の実行を電源投入時と したことを特徴とする請求項1記載の画像処理装置。

【請求項4】前記診断手段は、所定の特定パターンに対 応した画像信号を前配判定手段の入力画像信号としたこ とを特徴とする請求項1記載の画像処理装置。

【請求項5】前記特定パターンを記憶する記憶手段を備 えることを特徴とする請求項1記載の画像処理装置。

【請求項6】前期診断手段は、所定の時間間隔で診断を 実行することを特徴とする請求項1記載の画像処理装 置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、特に特定原稿の検出機 能を設けた複写機等の画像処理装置に関するものであ る。

[0002]

い、紙幣、有価証券等の特定原稿についての偽造の危惧 が生じ、複写機においての特定原稿の認識として、入力 画像の形状についてのパターンマッチングの方式が提案 されている。この方式では、入力された原稿画像の傾き を修正した後に、予め登録されている画像パターン形状 とのマツチングが行われている。

[0003]

【発明が解決しようとしている課題】ところが、上記従 来例においては、特定原稿の判定手段が正常な動作をし ているかどうかのチエツク機能を有していなかつたため 40 に、特定原稿を認識する手段が故障した場合、特定原稿 の複写を防止することができなかつたり、また逆に、特 定原稿以外の原稿に対しての複写を防止してしまうとい う可能性があつた。

【0004】本発明は、上述した従来例の欠点に鑑みて なされたものであり、その目的とするところは、複写の 事前に、特定原稿を判定する手段の正常な動作を保証 し、同手段の故障による不具合な動作を未然に防止でき る画像処理装置を提供する点にある。

[0005]

【課題を解決するための手段】上述した課題を解決し、 目的を達成するため、本発明に係る画像処理装置は、入 力画像信号を電気的に処理する処理手段と、前記入力画 像信号から入力画像と特定原稿との類似度を判定する判 定手段と、前記判定手段の判定結果に基づいて前記処理 手段の処理内容を決定する決定手段と、前記決定手段で 決定した処理内容に従う前記処理手段の処理結果を出力 する出力手段と、前記判定手段を診断する診断手段と、 前記診断手段による診断結果に基づいて前記処理手段を 10 制御する制御手段とを備えることを特徴とする。

[0006]

【作用】かかる構成によれば、診断手段は入力画像信号 による入力画像と特定原稿との類似度を判定する判定手 段を診断し、制御手段は診断手段による診断結果に基づ いて入力画像信号を電気的に処理する処理手段を制御す る。

[0007]

【実施例】以下に添付図面を参照して、本発明の好適な 実施例を詳細に説明する。

【0008】以下の実施例では本発明の適用例として複 20 写機の例が示されるが、本発明はこれに限るものではな く、ファクシミリ装置、プリンタ等、他の種々の装置に 適用できることはもちろんである。また本発明に適用で きる各装置では、偽造防止として、紙幣、有価証券等の 特定原稿を対象とする。

【0009】まず、複写装置全体の構成について説明す る。

【0010】図2は本発明の一実施例を示す複写装置の 構成を示す側断面図である。同図において、201はイ 【従来の技術】近年、複写機の髙画質化、カラー化に伴 30 メージスキヤナ部であり、原稿を読み取り、デジタル信 号処理を行う部分である。また、202は、プリンタ部 であり、イメージスキヤナ部201によつて読み取られ た原稿画像に対応した画像を用紙にフルカラーでプリン ター出力する部分である。イメージスキヤナ部201に おいて、200は鏡面圧板であり、原稿台ガラス(以下 「プラテン」という)203上の原稿204は、ランプ 205で照射され、ミラー206、207、208に導 かれ、レンズ209によつて、3ラインセンサ(以下C CD) 210上に像を結び、フルカラー情報即ちレツド (R), グリーン(G), ブルー(B) の色成分信号と して信号処理部211に送られる。なお、205、20 6は速度 v で、207、208は速度1/2 v でライン センサの電気的走査(主走査)方向に対して垂直方向に 機械的に動くことによつて、原稿全面を走査(副走査) する。

> 【0011】信号処理部211においては、読み取られ た画像信号を電気的に処理し、マゼンタ(M)、シアン (C), イエロー (Y), プラツク (BK) の各線分に 分解し、プリンタ部202に送る。また、イメージスキ 50 ヤナ201における一回の原稿走査によつて、一回のプ

リント動作が完了する。

【0012】イメージスキヤナ部201より送られてく るM, C, Y, Bkの各画像信号は、レーザドライバ2 12に送られる。レーザドライバ212は、送られてき た画像信号に応じ、半導体レーザ213を変調駆動す る。レーザ光は、ポリゴンミラー214、f-θレンズ 215、ミラー216を介し、感光ドラム217上を走 査する。

【0013】218は回転現像器であり、マゼンタ現像 部219、シアン現像部220、イエロー現像部22 1、プラツク現像部222より構成され、4つの現像部 が交互に感光ドラム217に接し、感光ドラム上に形成 された静電現像をトナーで現像する。223は転写ドラ ムであり、用紙力セツト224または225より供給さ れる用紙をこの転写ドラム223に巻き付け、感光ドラ ム上に現像された像を用紙に転写する。

【0014】 この用にして、M, C, Y, Bkの4色が 順次転写された後に、用紙は、定着ユニツト226を通 過して、トナーが用紙に定着された後に排紙される。

るイメージスキヤナ部201の構成を示すプロツク図で ある。同図において、210-1、210-2、210 -3はそれぞれ、レツド(R), グリーン(G), ブル 一(B)の分光感度特性をもつCCD(固体撮影素子) センサであり、A/D変換された後にそれぞれ0~25 5を表す8ピツトに量子化された信号が出力される。

【0016】本実施例において、用いられるセンサ21 0-1、210-2、210-3は、一定の距離を隔て て配置されているため、デイレイ素子401および40 2においてその空間的ずれが補正される。

【0017】403、404、405はlog変換器で あり、ルツク・アツプ・テーブルROMまたはRAMに より構成され、輝度信号から濃度信号への変換を行う。 406は公知のマスキング及びUCR(下色除去)回路 であり、詳しい説明は省略するが、入力された3信号 R, G, Bにより、出力のためのマゼンタ(M), シア ン (C), イエロー (Y), プラツク (Bk) の各信号 各読み取り動作の度に、面順次に所定のピツト長、例え ば、各色8ピツトで出力される。

【0018】ここで、2ピツトの面順次信号であるCN O信号について、図15を用いて説明する。 CNO信号 は、図15に示すように、4回の読み取り動作の順番を 示す制御信号として、マスキング及びUCR回路406 の動作条件を切り換えを行うために使用される。

【0019】407は、公知の空間フイルタ回路であ り、出力信号の空間周波数の補正を行う。408は、濃 度変換回路であり、プリンタ部202のもつ濃度特性を 補正するものであり、403~405の10g変換器と 同様なROMまたはRAMで構成される。

ピユータ (以下CPU) である。414aはROMで、 CPU4141が動作するための図12~図14のフロ ーチヤートに従うプログラム等を格納している。414 bはROM414a中のプログラムのワークエリアとし て用いるRAMである。413は、CPU414に接続 される入出力ポート(以下「I/Oポート」という)で あり、409は特定原稿の判定回路、412は判定回路 409の動作チェックを行うためのテストパターン発生 回路である。411は、CPU414の指示により、判 定回路409に対する入力信号として、CCDからの画 像信号を入力するか、テストパターン発生回路412よ りの信号を入力するかの選択を行うセレクタ回路であ り、SELF信号が、"O"の場合には、CCDによつ

て読み込まれた画像信号が選択され、SELF信号が

"1"の場合には、テストパターン発生回路412より

の出力が選択される。

【0021】ここで、特定原稿の判定回路409は、入 カ画像が複数の特定原稿のうち少なくともひとつに該当 するか否かの判定を行い、その判定結果である判定信号 【0015】 <イメージスキヤナ>図1は本実施例によ 20 Hを "0" または "1" で出力する。即ち、複数の特定 原稿のうちすくなくともひとつを読み込み中である場合 には、H="1"を出力し、そうでない場合には、H= "0"を出力する。 上述したように、CNO信号は、 2ピツトの面順次信号であり、4回の読み取り動作の順 番を図15の如く制御するものであり、CPU414よ り、I/Oポート413を経て発生され、マスキング/ UCR回路406の動作条件を切り換える。

> 【0022】さらに、判定回路409にも前述の面順次 信号のCNO信号が入力され、4回の読み取り動作のそ 30 れぞれについて、各面の処理において判定基準を切り替 えて異なる特定原稿についての判定を行うことができ る。

【0023】410はORゲート回路であり、濃度変換 回路408の8ピツト出力Vに対し、それぞれ判定回路 409の出力である判定信号Hと論理ORがとられ、 V'を出力する。

【0024】結果として、判定信号H=1のとき、、す なわち、特定原稿を読み取つていると判定された場合に は、入力信号Vの値にかかわらずに出力はV'=FF (H:16進)、すなわち、255となり、判定信号H=0 のとき、すなわち、特定原稿を読み取つていないと判定 された場合には、入力信号Vの値がそのまま出力信号 V'として出力される。

【0025】 <タイミングチヤート>図4は本実施例に よる間引き回路の構成を示す回路図であり、図5は本実 施例による分周回路の構成を示す回路図である。そして 図7は本実施例における主走査方向の信号のタイミング チヤートである。HSYNCは、主走査同期信号であ り、主走査開始の同期をとる信号である。CLKは、画 【0020】414は本装置の制御を司るマイクロコン 50 像の転送クロツクであり、本実施例における賭々の画像

5

処理の基本クロツクである。

【0026】CLK'は、CLKを1/4分周したもの であり、判定回路409における基本クロックとなる。 SEL信号は、前述の間引き回路301で用いられる夕 イミング信号であり、それぞれ図5に示される様な間引 き回路で生成される。即ち、インバータ451、2ピツ トカウンタ452、インパータ453、アンドゲート4 54より構成される。2ビツトカウンタ452は、主走 査同期信号であるHSYNC信号により、クリア(初期 化) された後、CLK信号をカウントし、2ピツトでそ 10 のカウント値を出力する。 (D0, D1) その上位ピツ トD1がCLK'信号として出力され、下位ピットD0 の反転信号と上位ピツトD1との論理積がSEL信号と して出力される。

【0027】その結果、凶4に示す分周回路において、 CLK信号でデータを保持する。

[0028] フリップフロップ455, 456, 457 および461, 462, 463、セレクタ458, 45 9,460、CLK'信号でデータを保持するフリツプ フロツプ464, 465, 466により構成される間引 20 き回路によつて、図7に示されるように、CLK信号で 転送されるR (またはG, B) 信号の中から、1/4の 割合で間引かれ、CLK'に同期をとられたR'(また はG', B') 信号を得ることができる。

【0029】〈判定回路〉図3は本実施例による判定回 路409の構成を示すプロツク図である。同図におい て、301は図4に示す様な間引き回路であり、判定回 路409の処理回路の付加を軽減するために、データを 間引く処理が行われる。302は、色味マツチング・ル ツク・アツブ・テーブルROM(以下「色味マツチング 30 LUT」という)であり、複数種類の特定原稿との画像 特性である色味のマツチングを行う。上記色味マツチン グレUT302は、予め32種類の特定原稿について、 その色味分布を調べ、当該画素の色味が、それら特定原 稿の色味と一致するか否かの判定結果が保持されてい*

 $y i = (\alpha / 255) y i-1 + \beta \cdot x i-1$

である。ここでαおよびβは予め設定されている定数で あり、これらの値の大きさによつて積分器の諸特性が決 40 定される。

【0034】例えば、 $\alpha=247$ 、 $\beta=8$ の場合におい て、本積分器306の入出力の一例を図8及び図9に示 す。即ち、図8に示される様な入力xi-1 に対して、図 9に示される様な出力y1 が出力される。

【0035】ここで、701、702の点の様に周囲が 殆ど"0"であるにもかかわらず、"1"である様な入 力や、703の点の様に周囲が殆ど"1"であるにもか かわらず"0"である様な入力は、ノイズ(雑音)であ *る。即ち、色味マツチングLUT302には、アドレス の上位2ビツトに面順次信号であるCNO信号が、下位 15ピツトに間引かれたRGB各色の画像信号の上位5 ピツトずつがそれぞれ入力される。各面順次信号(CN 〇信号)の値0~3において、それぞれ、当該画素の色 味が8種類の特定原稿における色味と一致するか否かを 8ピツトのデータに対応させて同時に出力される。そし て4回の読み取り走査において合計32種類の特定原稿 についての判定が行われる。

 $[0\ 0\ 3\ 0]\ 3\ 0\ 3-1,\ 3\ 0\ 3-2,\ \cdots,\ 3\ 0\ 3-8$ はそれぞれ同じハードウエアで構成される色味判定回路 であり、積分器306、レジスタ307、比較器308 より構成され、それぞれ特定原稿が原稿中に存在するか 否かの判定をする。309は、論理OR回路であり、色 味判定回路303-1~303-8の出力のうちひとつ 以上で、対象とする特定原稿が存在すると判定された場 合、出力"1"を判定信号Hとして出力する。

【0031】〈積分器〉図6は本実施例による積分器3 06の構成を示すプロツク図である。同図において、5 01および505はCLK'信号の立ち上がりタイミン グでデータを保持するフリツプフロツブである。502 は乗算器であり、8ビツトの2入力信号(A. B)を入 カレ、乗算結果として8ビツトの信号(A×B/25 5)を出力する。503も乗算器であり、1ピツトの入 力信号(A)及び8ピツトの入力信号(B)を入力し、 乗算結果として8ピツトの出力信号(A×B)を出力す る。504は加算器であり、8ビツトの2入力信号 (A, B) を入力し、加算結果として8ピツトの信号 (A×B)を出力する。

【0032】結果として、本積分器306においては、 2値入力信号x1 に対し、8ピツトの出力信号y1 は次 式(1)で表される。すなわち、

[0033]

【数1】

... (1)

レジスタ307に704のレベルで示すような適当な閾 値をセツトし、これで積分器の出力 y1 を2値化するこ とによつて、ノイズ(雑音)を除去することができる。 【0036】 < テストパターン発生回路> 図11は本実 施例によるテストパターン発生回路411の構成を示す プロツク図であり、図16はテストパターン発生回路4 11の入出力を説明する図である。図11において、9 01はインパータ、902は11ビットのカウンタ、9 03はROMである。カウンタ出力902はHSYNC 信号が"1"である区間(=主走査開始時)で初期化さ れ、HSYNC信号が"0"である区間(=画像読み取 ると考えられる。これを積分器 3.0.6 で処理し、図 3.0.50 り区間)において、図 7 に示される CLK に同期し

て、カウントアツブされる。903は、例えば富士通社 **9MB27C1024の様な64K×16ピツトのRO** Mであり、CPU414よりの指示信号であるPAT. SEL信号によつてアドレスの上位5ビツトが決定さ れ、カウンタ902の出力値がアドレスの下位11ピツ トに入力される。

【0037】ROM903のデータ出力はそれぞれR, G, Bに対応する様に5ビツトずつに振り分けられ(R Y, GY, BY)、判定回路409に入力される。ここ で、判定回路409が正常な動作をしている場合(故障 10 していない場合) には、判定信号Hが"1"となるよう なパターン、および、判定信号Hが "0" となるような バターンが、予めROM903には書き込まれている。 書き込まれているデータの例を図16に示す。即ち、C NO信号の値が0~3の各値をとる場合において、判定 回路409による判定結果である判定信号Hの値が0お よび1になる様なパターンが、4種類ずつROM903 に保持されている。

【0038】後述するが、CPU414は、PAT. S EL信号とCNO信号を所望の値に切り替えながら、I 20 る。 /Oポート413より判定信号Hを入力して、対応する 判定結果が出力されるかどうかを知ることができ、判定 回路の故障の有無を知ることができる。

【0039】<特定原稿処理の結果>図10は本実施例 における処理結果の一例を示す図である。同図におい て、801は原稿であり、画像の一部に本装置において 判定されるべき特定原稿803が存在する。これを本装 置において複写した場合の出力結果が802である。特 定原稿803に相当する部分においては、804に示さ ンタ (M) 色で、VNO=1のときにはシアン (C) 色 で、VNO=2のときにはイエロー(Y)色で、VNO =3のときにはプラツク (Bk) 色で塗りつぶされ、結 果として、特定原稿803の部分は、正常に複写できな いことになる。

【0040】<動作の説明>図12~図14は本実施例 において、CPU414が司る制御について、その手順 を説明するフローチヤートである。

【0041】まず、図12において、装置全体の動作を 説明する。本装置の電源が投入された後に、ステツプ1 001において、チエツクモードに入る。チエツクモー ドにおいては、判定回路409が故障していないかどう かの自己診断を行う。チエツクモード終了後は、ステツ ブ1002において、自己診断の結果を参照する。

【0042】ステツプ1002において、判定回路40 9が故障していると判定された場合には、ステツプ10 03に移り、本装置の動作を停止し、、サービスコール とするとともに、コピー動作を禁止する。

【0043】一方、ステツプ1002において判定回路 409が正常である(=故障していない)と判定された 50 判定される。

場合には、ステツブ1004に移り、一定時間(例えば 1時間)をカウントするタイマをスタートさせる。次に ステツプ1005に移り、本装置の図示されない操作部

8

中のスタートキーが押引されたかどうかが判定され、上 記スタートキーが押下された場合には、ステツプ100 6でコピー動作を行う。

【0044】コピー動作終了もしくは、スタートキーが 押下されなかつた場合には、ステツブ1007におい て、ステツプ1004でスタートしたタイマがカウント アツブしているかどうか、すなわち、タイマがスタート してから一定時間(例えば1時間)が経過しているかど うかの判定がなされる。ステツプ1007において、タ イマがカウントアツプしていると判定された場合には、 ステツプ1001に戻り、そうでない場合には、ステツ

【0045】このように図12の様な手順をとること で、電源の投入直後、および、一定時間ごとに自動的に 自己診断動作を行うことになり、判定回路409が故障 している状態でのコピー動作を確実に避けることができ

プ1005に戻る。

【0046】図13には上述したステップ1001にお けるチエツクモードにおける動作の詳細が示されてい る。上記チエツクモードにおいては、まずステツプ11 01において、I/Oポート413より、SELF信号 に"1"をセツトする。SELF信号を"1"にセツト することによつて、セレクタ回路411は、テストパタ ーン発生回路412の出力を選択することになる。つぎ に、ステツプ1102において、制御変数iに初期値 "O"をセツトする。制御変数 i は、O~3 1まで変化 れる無効部分の様に、例えばVNO=0のときにはマゼ 30 し、各1の値においてステツプ $1103\sim1110$ を繰 り返す。

> 【0047】ステツプ1103においては、I/Oボー ト413において、制御変数iに対してi/8(小数部 切り捨て)の値がPAT_NO信号にセツトされる。統 いてステツプ1104においては、iの値がI/Oポー ト413において、PAT_NO信号にセツトされる。

> 【0048】続いてステツブ1105において判定信号 Hのチェックを行う。ここでは、図16に示される様 に、PAT. NO信号およびCNO信号の各値に対する 所望のH信号が出力されているか否かの判定を行う。そ して所望のH信号が得られなかつた場合には、ステツブ 1111に進み、故障と判断される。一方、ステツプ1 105において正常と判定された場合には、ステツプ1 108において制御変数1の値は1だけ増やされ、ステ ツプ1109において、制御変数1の値が32未満であ つた場合、ステツプ1103に戻る。ステツプ1109 において制御変数1の値が32未満でない場合には、制 御変数1は0~31までにおいて、図16に示す全ての チエツクを終了し、正常(故障ではない状態)であると

【0049】次の図14には上述したステツプ1006 に示されるコピー動作の詳細が示されている。

【0050】まず、ステツプ1201において、I/O ポート413にて、SELF信号に"0"をセツトす る。SELF信号を"0"にセツトすることによつて、 セレクタ回路411は、CCDよりの原稿読み取り信号 を選択することになる。ステツプ1202において、I /Oポート413にてCNO信号を"0"にセツトし、 ステップ1203において、マゼンタ (M) での出力を 行う。ステツプ1204において、I/Oポート413 10 1の構成を示すプロツク図である。 にてCNO信号を"1"にセツトし、ステツプ1205 においてイエロー (Y) での出力を行う。ステツブ12 06において、I/Oポート413にてCNO信号を "2"にセットし、ステップ1207においてシアン (C) での出力を行う。ステツプ1208において、I /Oポート413にてCNO信号を"3"にセツトし、 ステップS1209においてブラツクでの出力を行う。

【0051】このように、図13のチエツクモードでは SELF信号を"1"にセツトし、一方、図14のコピ 一動作ではSELF信号を"0"にセツトしての動作と 20 明する図である。 なり、判定回路409に対する入力信号として、CCD からの画像信号を入力するか、テストパターン発生回路 412よりの信号を入力するかの選択を良好に切り換え 可能としている。

【0052】尚、本発明は、複数の機器から構成される システムに適用しても、1つの機器からなる装置に適用 しても良い。また、本発明はハード回路によって構成さ れる場合に限らずシステム或は装置にコンピュータのプ ログラムを供給することによつて達成される場合にも適 用できることは言うまでもない。

[0053]

【発明の効果】以上述べた様に、本発明によれば、特定 原稿の判定回路について、正常に動作するかどうかのチ エツク機能(自己診断機能)と、チエツク機能動作モー ドを設け、事前に、前記特定原稿の判定回路の正常な動 作を保証することによつて、判定回路の故障による好ま しくない動作を未然に防ぐごとができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本実施例によるイメージスキヤナ部201の構 成を示すプロツク図である。

【図2】本発明の一実施例を示す複写装置の構成を示す 側断面図である。

【図3】本実施例による判定回路409の構成を示すプ ロツク図である。

【図4】本実施例による間引き回路の構成を示す回路図

【図5】本実施例による分周回路の構成を示す回路図で ある。

【図6】本実施例による積分器306の構成を示すプロ ツク図である。

【図7】本実施例における主走査方向の信号のタイミン グチヤートである。

10

【図8】本実施例による本積分器306の入出力の一例 を示す図である。

【図9】本実施例による本積分器306の入出力の一例 を示す図である。

【図10】本実施例における処理結果の一例を示す図で

【図11】本実施例によるテストパターン発生回路41

【図12】本実施例において、CPU414が司る制御 について、その手順を説明するフローチヤートである。

【図13】本実施例において、CPU414が可る制御 について、その手順を説明するフローチヤートである。

【図14】本実施例において、CPU414が司る制御 について、その手順を説明するフローチヤートである。

【図15】本実施例による2ビツトの面順次信号である CNO信号を説明する図である。

【図16】テストパターン発生回路411の入出力を説

【符号の説明】

 $210-1\sim210-3$ CCD

200 鏡面圧板

201 イメージスキヤナ部

202 プリンタ部

203 プラテン

204 原稿

205 ランプ

206, 207, 208 35-

30 209 レンズ

210 3ラインセンサ

211 信号処理部

212 レーザドライバ

213 半導体レーザ

214 ポリゴンミラー

215 f-θレンズ

216 ミラー

217 感光ドラム

218 回転現像器

219 マゼンダ現像部

220 シアン現像部

221 イエロー現像部

222 ブラツク現像部

223 転写ドラム

224, 225 用紙カセツト

226 定着ユニット

301 間引き回路

302, 302' ROM

303-1~303-8 色味判定回路

50 306 積分器

11

307 レジスタ

308 比較器

309 OR回路

401, 402 デイレイ

403~405 log変換器

406 マスキング・UCR回路

407 空間フイルタ

408 濃度変換回路

409 判定回路

410 ORゲート回路

411 セレクタ

412 テストパターン発生回路

413 1/0ポート

414 CPU

414a ROM

414b RAM

451, 453 インパータ

452 2ピツトカウンタ

454 ANDゲート

455~457, 461~466 フリツプフロツブ

501, 505 フリツプフロツブ

458~460 セレクタ

502,503 乗算器

504 加算器

801 原稿

10 802 出力結果

803 特定原稿

804 無効画像

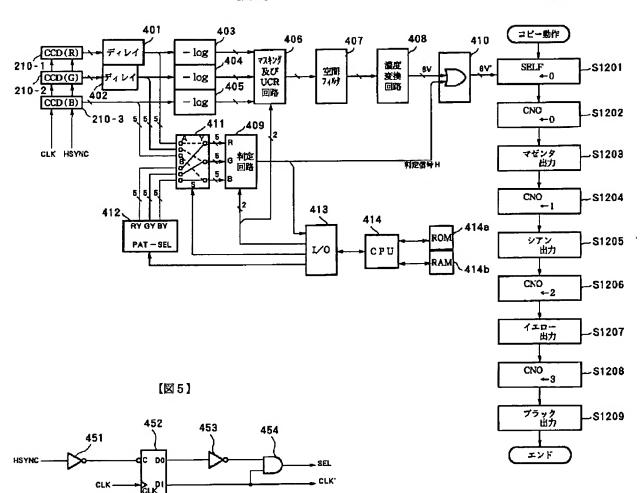
901 インパータ

902 11ピットカウンタ

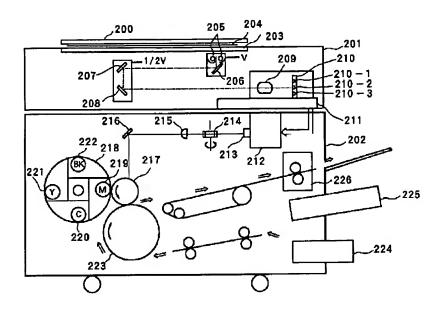
903 ROM

【図1】

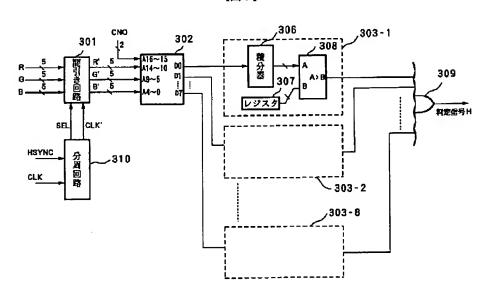
【図14】



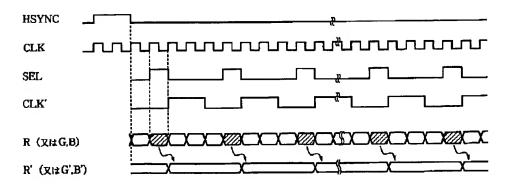
【図2】



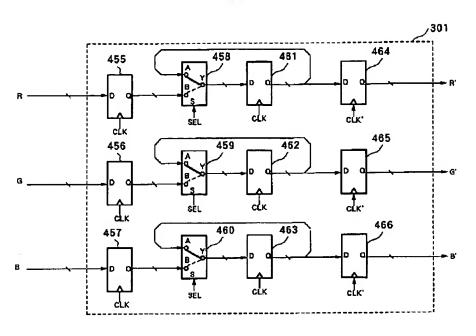
[図3]



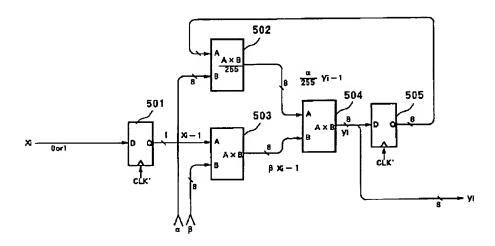
[図7]



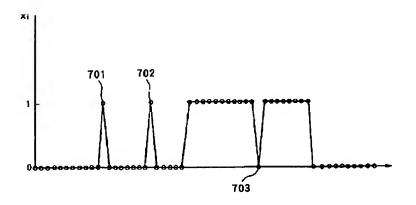
[図4]



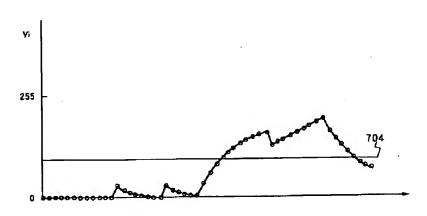
[図6]



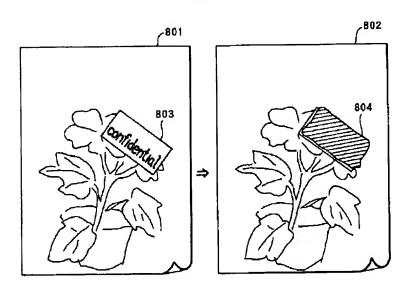
[図8]



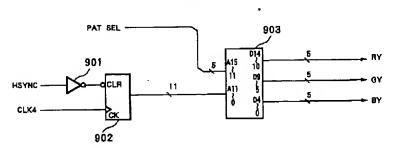
[図9]



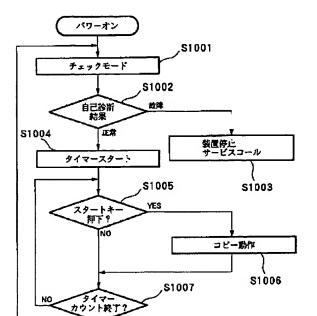
[図10]



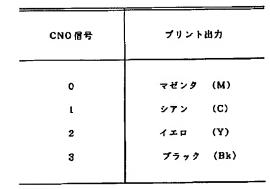
[図11]



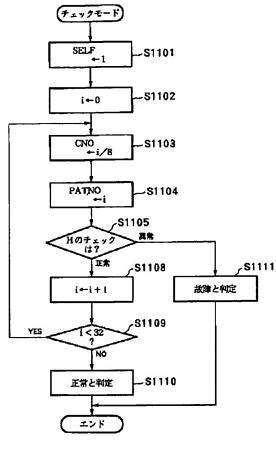
【図12】



【図15】



【図13】



[図16]

PATSEL	アドレス(Hex)	データの内容
0~ 3	0000~1FFF	CNO = 0 の場合 H = 0 が出力されるデータ
4~ 7	2000~3FFF	CNO = 0 の場合 H = 1 が出力されるデータ
8~11	4000~5FFF	CNO = 1 の場合 H = 0 が出力されるデータ
12~15	6000~7FFF	CNO = 1 の場合 H = 1 が出力されるデータ
16~19	8000~9FFF	CNO = 2の場合 H = 0が出力されるデータ
20~23	AODO~BFFF	CNO = 2の場合 H = 1が出力されるデータ
24~27	CODO~DFFF	CNO=3の場合 Hコ0が出力されるデータ
28~31	B000~FFFF	CNO = 3の場合 H = 1が出力されるデータ

フロントページの続き

(72)発明者 太田 英二

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤノン株式会社内

(72)発明者 太田 建一

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤノン株式会社内

THIS PAGE BLANK (USPTO)